ひぐち みねお **樋口 峰夫**

Higuchi Mineo



理工学部 機械創造工学科 教授

研	究	者	略	厯
H/		-	mы.	ДΕ.

1959年7月 〇生年月 ○学歴 武蔵工業大学工学部機械工学科卒業(1983.3) 武蔵工業大学大学院工学研究科修士課程修了(1985.3) 奈良先端科学技術大学院大学情報科学研究科博士後期課程修了(2010.3) ○学位 工学士(武蔵工業大学/1983.3) 工学修士(武蔵工業大学/1985.3) 博士(工学)(奈良先端科学技術大学院大学/2010.3) ○主な職歴 三菱電機株式会社 応用機器研究所研究員(1985.4) 三菱電機株式会社 産業システム研究所主任研究員(1995.3) 三菱電機株式会社 先端技術総合研究所主席研究員(2002.4) 徳島文理大学理工学部機械創造工学科教授(2013.4) ○専門分野 機械運動学 機構学 日本機械学会 日本ロボット学会 日本設計工学会 ○所属学会 機械製図I 機械加工実習I 機械運動学 設計工学I・II 機械設計製図I・II ○担当授業科目 受動ロボティクスに関する研究 ○現在の研究 人間共存型作業補助アームの研究

主な業績

○主な学会 ・社会活動等

- ① 岐阜県工業会ロボット試作特別研究会参加(2001.2)
- ② 日本ロボット工業会「社会変革知能ロボット技術調査研究委員会」委員(2002.4)
- ③ 日本ロボット工業会「社会資本メンテナンスロボット技術動向調査専門委員会」委員(2003.4)
- (4) 日本ロボット学会財務理事(2004.4)
- (5) 第24回日本ロボット学会学術講演会プログラム委員(2005.4)
- ⑥ 日本設計工学会四国支部幹事(2016.4)
- (7) 日本機械学会中国四国支部地区幹事(2017.4)

○主な研究論文 ・著書等

- ① Development of a Mobile Inspection Robot for Power Transmission Lines, Proc. of the International Conference on Advanced Mechatronics (Tokyo Japan), pp. 665-66. (1989)
- ② 歩行型壁面移動機構の脚/胴体質量比とパワーの関係、日本ロボット学会誌、 Vol. 16, No. 7, pp. 951-956. (1998)
- ③ 人間共存型作業補助アームPAS-Armの開発 (基本構想とメカニズム), 日本機械学会論文集C編, Vol. 73, No. 730, pp. 1762-1768. (2007)
- Development of a Human Symbiotic Assist Arm PAS-Arm, Proc. of 2009 IEEE 11th International Conference on Rehabilitation Robotics (Kyoto Japan), pp. 491-497. (2009)
- (5) Development of a Human Symbiotic Assist Arm "PAS-Arm" (Experimental System and Creation of Virtual Guiding Surfaces), Journal of Robotics and Mechatronics, Vol. 25 No. 2, pp. 285-293. (2013)
- (6) Human Symbiotic Assist Arm PAS-Arm, Journal of Robotics and Mechatronics, Vol. 25, No. 1, pp. 211-219. (2014)
- (7) 線形和機構と人間共存型作業補助アームPAS-Arm, バイオメカニズム学会誌, Vol. 41, No. 2, pp. 53-57. (2017)